



KAYNAK
ÜRETİCİSİ



TEK NOKTADAN
ALIŞVERİŞ



STANDART DIŐI
ÖZELLEŐTİRMELER



OTOMASYON
ÇÖZÜMLERİ



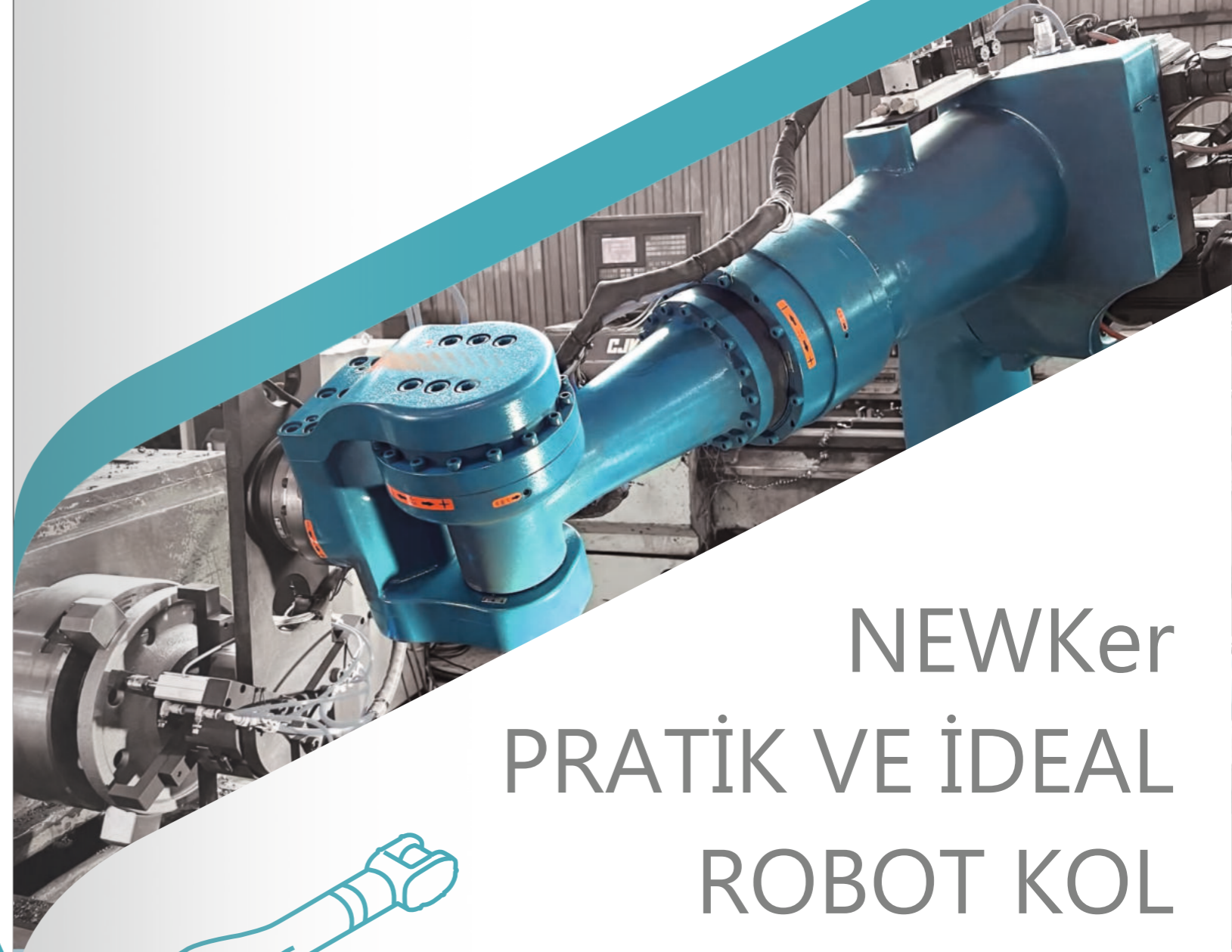
EKLENEBİLİR
ÜRÜNLER



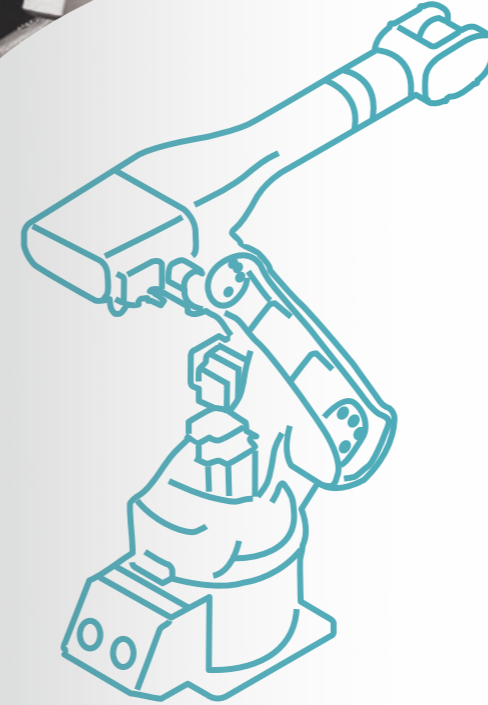
SÜREKLİ YENİLİK
GÜNCELLEMELER

LSROBOTICS
TECHNOLOGY

Pratik ve İdeal Robot Üretimleri



NEWKer PRATİK VE İDEAL ROBOT KOL ÜRETİMLERİ



LS ROBOTICS MAKİNA İMALAT İTHALAT İHRACAT TİCARET LİMİTED ŞİRKETİ
TEL : +905323423496
bilgi@lsrobotics.com
www.LSrobotics.com

LSROBOTICS'in Katkılarıyla!

NEWKer ROBOT KOL

GHENGDU NEWKer CNC CO. LTD



İÇERİKLER

İÇERİKLER

Firma Profili	01
Kısaltmaların Anlamları	03
Tutucu Robotlar	04
Kaynak Robotları	18
Fixturler	23
Taşıma Robotları	27



NEWKer CNC tasarım ekibi, Çin cnc'deki ilek gruptandır, torna, freze, VMC makinelerini elektrikli parçalarının üretiminde 30 yılı aşkın zengin deneyime sahiptir, NEWKer ürünü ayrıca CNC güçlendirme ve çeşitli planyaların, delme makinelerinin eşleştirilmesi için uygundur. Taşlama makineleri, dişli azdırma makineleri ve diğer özel makineler ile endüstriyel otomasyon üretimi yapmaktadır. Kendi tasarımı ve tam açık PLC makrosu sayesinde müşteri ihtiyaçlarına göre ikincil geliştirme yapılabilir.

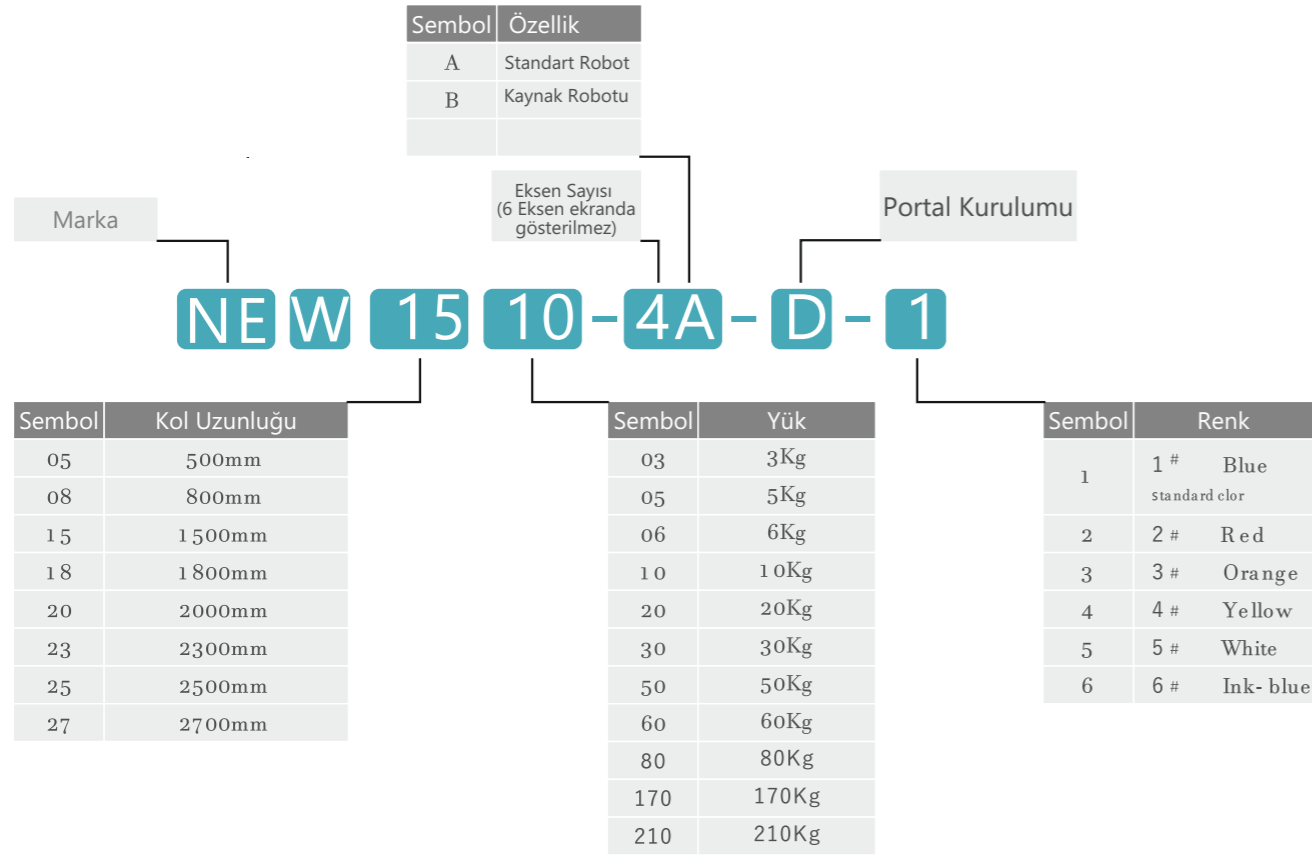
NEWKer Ar-Ge ekibi aktif inovasyonda ısrar ediyor. Robotik kol araştırma ve geliştirme açısından, NEWKer tarafından üretilen robotik kol ve kontrol, kaynak, kesme, paletleme ve taşıma çığınca uygulanmaktadır. Bunlara ek olarak inkjet, kahve yapmak, oymacılık, yazı yazmak gibi çeşitli kişiselleştirilmiş uygulamalar da sağlayabiliriz. Otomotiv, askeri, inşaat, tarım, havacılık ve diğer alanlarda farklı ihtiyaçlar için farklı armatürler sağlayın. NEWKer işlemleri de basit ve kullanımı kolaydır. NEWKer, Çin'de çift kanallı sürücüye sahip ilk üretimdir ve dünyada bu alanda robotik kollu üne sahip G kodlarını uygulayan ilk üretimdir.

ŞİRKET PROFİLİ

CHENGDU NEWKer CNC TECHNOLOGY CO. LTD. cnc kontrolör, endüstriyel robot kontrolör, robot kol, am dijital servo sürücü ve endüstriyel otomasyon ürün geliştirme, üretim, yüksek teknoloji modern işletmelerin birinde pazarlama hizmeti alanlarında profesyonel olarak tasarım ve üretim yapan 14 yıllık bir fabrikadır. Önce kalite ve hizmet odaklı iş geliştirme felsefemizdir. Geçtiğimiz yıllarda, müşteri önerilerine ve profesyonel teknoloji ve yeniliğin sürekli gelişimine dayanarak, yüksek kaliteli, kolay kullanımlı, yüksek maliyetli performans ve pratik işlevli, yüksek itibar kazanan çeşitli ideal otomatik ürün türleri otuşturduk bu alanda.



KISALTMALARIN ANLAMLARI



eg.	NEW1806A-D	NEW1510A	NEW1506B	NEW1510-4A-2
	Tutucu Robot Kol Uzunluğu 1800mm Yükleme 6kg Yukarı Bağlanabilir Mavi	Tutucu Robot Kol Uzunluğu 1500mm Yükleme 6kg Mavi	Kaynak Robot Kol Uzunluğu 1500mm Yükleme 6kg Mavi	Tutucu Robotu Kol Uzunluğu 1500mm Yükleme 10kg 4 Eksen Kırmızı



Endüstriyel Robot



Elektrik Panosu

Endüstriyel Robot Renk Seçenekleri

1# Blue	4# Yellow
2# Red	5# White
3# Orange	6# Ink- blue

YENİ SERİ KAYNAK ROBOTLARI

3-210KG
Taşıma Kapasitesi

10
Model



NEW60407

Taşıma Kapasitesi 4kg
Kol Mesafesi 700mm



NEW0805A

Taşıma Kapasitesi 5kg
Kol Mesafesi 800mm



NEW1806A

Taşıma Kapasitesi 6kg
Kol Mesafesi 1800mm



NEW1510A

Taşıma Kapasitesi 10kg
Kol Mesafesi 1497.8mm



NEW2010A

Taşıma Kapasitesi 10kg
Kol Mesafesi 200mm



NEW40814

Taşıma Kapasitesi 8kg
Kol Mesafesi 1400mm



NEW42017

Taşıma Kapasitesi 20kg
Kol Mesafesi 1770mm



NEW2560A

Taşıma Kapasitesi 60kg
Kol Mesafesi 2499mm



NEW2380A

Taşıma Kapasitesi 80kg
Kol Mesafesi 2302mm



NEW27180A

Taşıma Kapasitesi 180kg
Kol Mesafesi 2720mm



NEW25210A

Taşıma Kapasitesi 210kg
Kol Mesafesi 2523mm

YENİ SERİ TUTUCU ROBOTLARI

Teknik Parametreler



	NEW60407	NEW0805A	NEW1806A	NEW1510A	NEW2010A	NEW40814	NEW42017	NEW2560A	NEW2380A	NEW27180A	NEW25210A	
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	6	6	6	6	4	4	6	6	6	6
	Specified Load	4 Kg	5 Kg	6 Kg	10 Kg	10 Kg	8 Kg	20 Kg	60 Kg	80 Kg	180 Kg	210 Kg
	J3Additional Load		5 Kg	12 Kg	12 Kg	12 Kg			30 Kg	30 Kg	30 Kg	30 Kg
	Repeatability	± 0.1 mm	± 0.05mm	± 0.05mm	± 0.05mm	± 0.05mm	± 0.08mm	± 0.08mm	± 0.15mm	± 0.15mm	± 0.15mm	± 0.15mm
	Body Mass		56 Kg	164 Kg	160 Kg	230 Kg			560 Kg	550 Kg	1035 Kg	1025 Kg
	Installation Method	ground	ground/wall	ground/wall	ground/wall	ground/wall	ground	ground	ground/wall	ground/wall	ground	ground
	Battery Capacity	2.0 KW	1.1 KW	2.5KW	2.5 KW	2.5 KW	2.5 KW	3.8 KW	9.0KW	9.0 KW	14KW	14KW
	Voltage	220V	220V	380V	380V	380V	380V	380V	380V	380V	380V	380V
Brake		J2, 3, 5 with brake	all with brake	all with brake	all with brake			all with brake	all with brake	all with brake	all with brake	
Range of Motion	Maximum Reach at P		800 mm	1800 mm	1497.8 mm	2000 mm			2499mm	2302 mm	2720mm	2523mm
	Minimum Reach at P		190 mm	437 mm	419.9 mm	457 mm			710 mm	603 mm	738 mm	549 mm
	J1	± 165°	± 170°	± 170°	± 170°	± 170°	± 170°	± 170°	± 170°	± 170°	± 180°	± 180°
	J2	-100° ~ +120°	-90° ~ +90°	-160° ~ +80°	-160° ~ +80°	-160° ~ +80°	-38° ~ +78°	-40° ~ +85°	-165° ~ +90°	-165° ~ +90°	-93° ~ +60°	-93° ~ +60°
	J3	-60° ~ +150°	-90° ~ +90°	-85° ~ +90°	-85° ~ +90°	-85° ~ +90°	-90° ~ +10°	-90° ~ +20°	-85° ~ +145°	-84° ~ +145°	-80° ~ +110°	-80° ~ +110°
	J4	± 175°	± 170°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°
	J5	-30° ~ +130°	± 120°	± 120°	± 120°	± 120°			± 125°	± 125°	± 120°	± 120°
J6	± 180°	± 360°	± 360°	± 360°	± 360°			± 360°	± 360°	± 360°	± 360°	
Maxmum Speed	J1	260° /s	220° /s	138° /s	148° /s	104° /s	150° /s	150° /s	83° /s	83° /s	60° /s	60° /s
	J2	250° /s	220° /s	138° /s	148° /s	74° /s	149° /s	149° /s	83° /s	83° /s	63° /s	63° /s
	J3	250° /s	220° /s	223° /s	173° /s	223° /s	225° /s	150° /s	104° /s	104° /s	63° /s	63° /s
	J4	250° /s	290° /s	168° /s	168° /s	270° /s	375° /s	297.5° /s	212° /s	212° /s	136° /s	136° /s
	J5	200° /s	337° /s	270° /s	270° /s	337° /s			173° /s	173° /s	148° /s	148° /s
	J6	600° /s	540° /s	337° /s	337° /s	540° /s			259° /s	259° /s	200° /s	200° /s
	Speed	1.5 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s			1.0 m/s	1.0 m/s	1.0 m/s	1.0 m/s
Allowable Moment	J4		15.0 N · m	15.0 N · m	20.0 N · m	15.0 N · m			366.0 N · m	366.0 N · m	980.0 N · m	980.0 N · m
	J5		15.0 N · m	15.0 N · m	20.0 N · m	15.0 N · m			307.0 N · m	307.0 N · m	784.0 N · m	784.0 N · m
	J6		5.0 N · m	5.0 N · m	16.0 N · m	5.0 N · m			167.0 N · m	167.0 N · m	412.0 N · m	412.0 N · m
Other	End Flange		solid	solid	solid	solid			solid	solid	solid	solid
	Change to 5 Axis		✓		✓	✓			✓	✓	✓	✓
	Custom Gantry		✓	✓	✓	✓			✓	✓	✓	✓
	Isolation Transformer		x	✓	✓	✓			x	x	x	x
	Main Purpose	palletizing/welding/ painting	handling/load and unload/ teaching/play chess	handling/load and unload/ gluing/painting	handling/palletizing/load and unload/ gluing/painting	handling/palletizing/load and unload/ gluing/painting	palletizing/carrying/ discharge	palletizing/carrying/ discharge	handling/palletizing/ load and unload	handling/palletizing/ load and unload	handling/palletizing/ load and unload/spot welding	handling/palletizing/ load and unload/spot welding

NEW60407

TUTUCU ROBOT

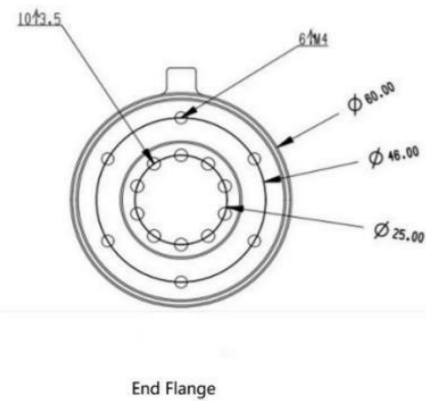
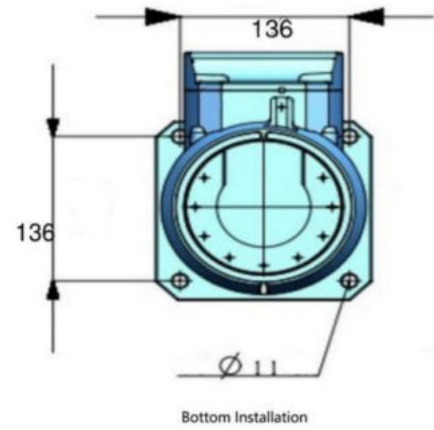


4KG
Yük
Kapasite

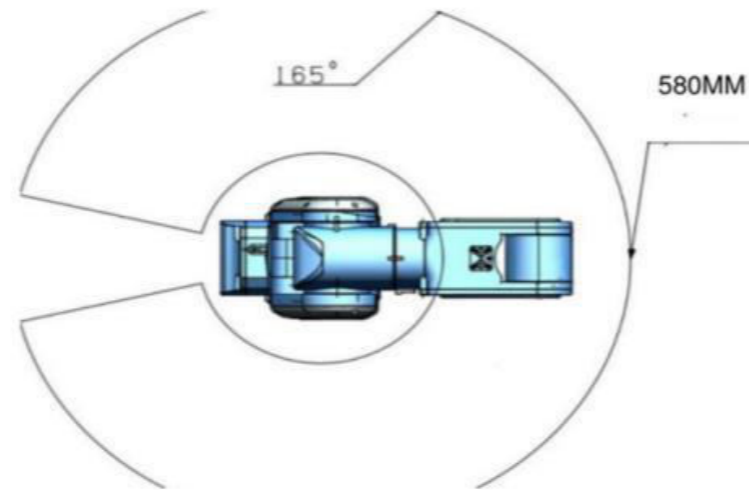
700mm
Kol
Boyu

TEKNİK DETAYLAR				
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground
	Specified Load	4kg	Battery Capacity	2.0 KW
	Usage environment	0-50℃, 20-80%RH	Voltage	220V
	Body Mass	25kg	Brake	J2, 3 with brake
	Repeatability	±0.1mm		
Range of Motion	J1	±165°	J4	±175°
	J2	-100° ~+120°	J5	-30° ~+130°
	J3	-60° ~+150°	J6	±180°
	Speed			
Maximum Speed	J1	260° /s	J4	250° /s
	J2	250° /s	J5	200° /s
	J3	250° /s	J6	600° /s
	Speed			
1.5m/s				
Protection Grade	body IP53, wrist Ip54			
Main Purpose	welding/discharging/ painting and etc.			

KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW0805A

TUTUCU ROBOT

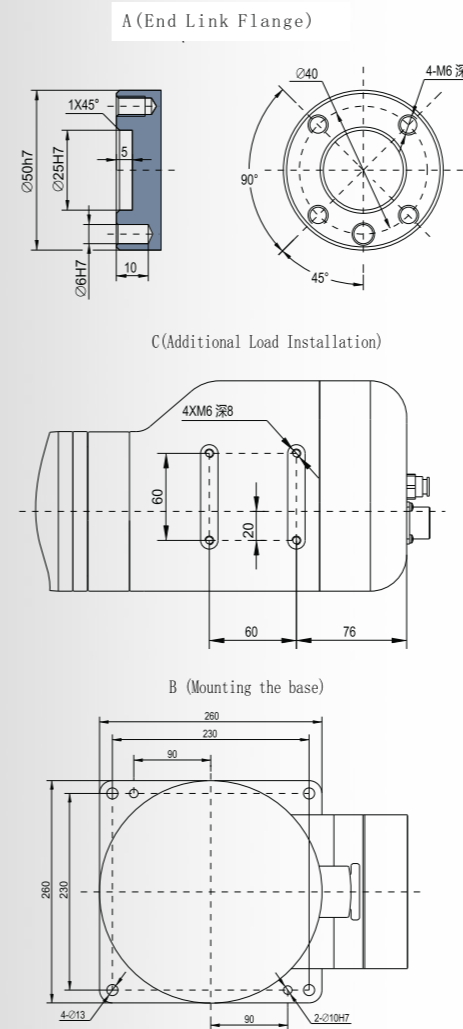


5KG
Yük
Kapasite

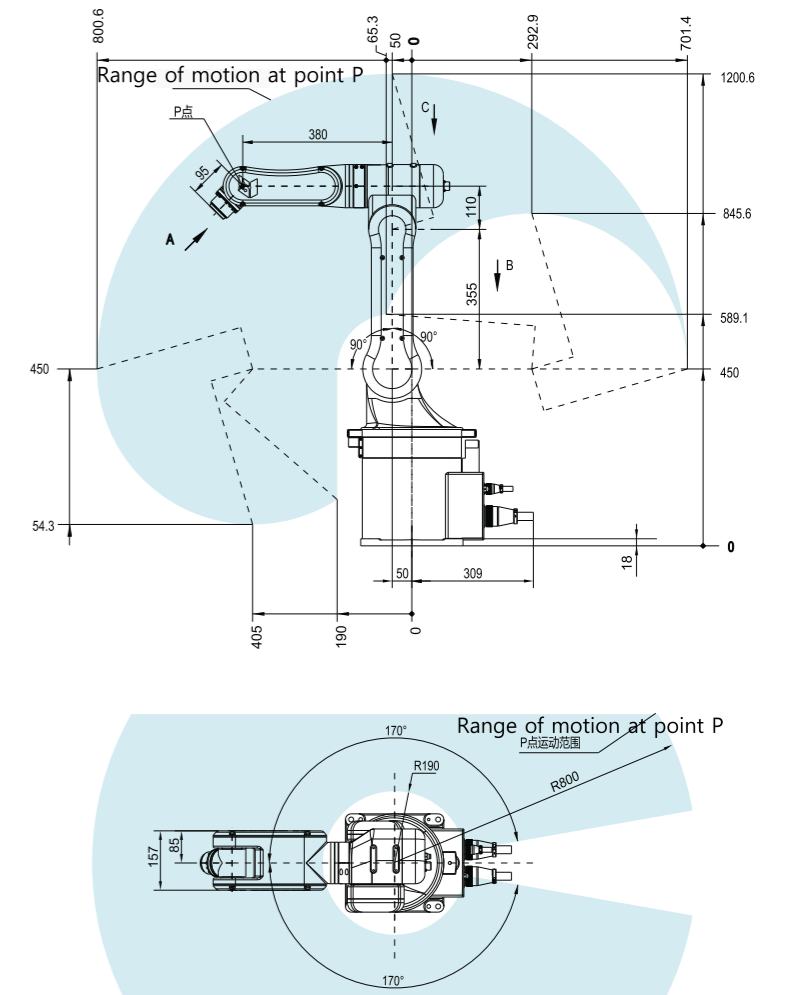
800mm
Kol
Boyu

TEKNİK DETAYLAR					
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall	
	Specified Load	5kg	Battery Capacity	1.1 KW	
	J3 Additional Load	5kg	Voltage	220V	
	Body Mass	56kg	Brake	J2, 3, 5 with brake	
	Repeatability	±0.05mm			
Range of Motion	Maximum Reach at P	800 mm	J3	-90° ~+90°	
	Minimum Reach at P	190 mm	J4	±170°	
	J1	±170°	J5	±120°	
	J2	-90° ~+90°	J6	±360°	
Maximum Speed	J1	220° /s	J4	290° /s	
	J2	220° /s	J5	337° /s	
	J3	220° /s	J6	540° /s	
	Speed				
1.5m/s					
allowable moment	J4	15.0 N · m	J5	15.0 N · m	
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	✓	J6	5.0 N · m
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	×	Main Purpose	handling/load and unload/teaching/ play chess

KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW1806A TUTUCU ROBOT



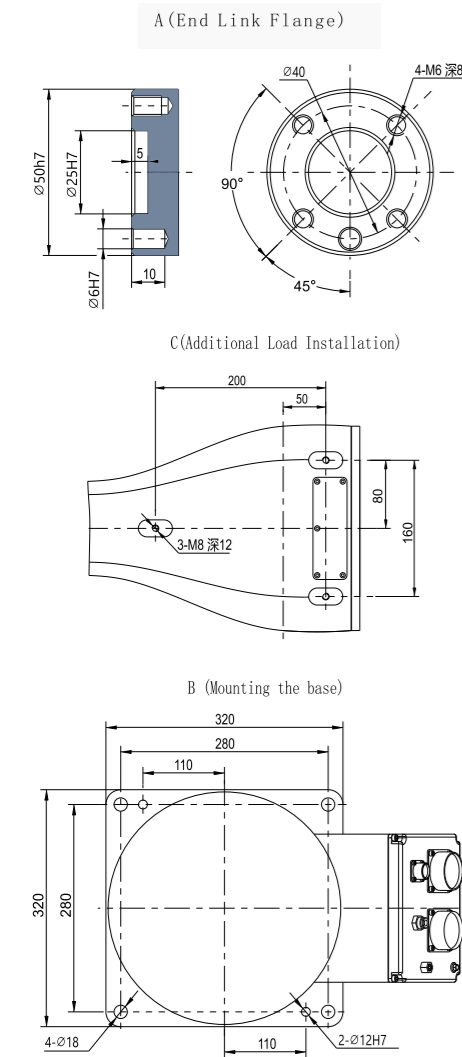
6KG
Yük
Kapasite

1800mm
Kol
Boyu

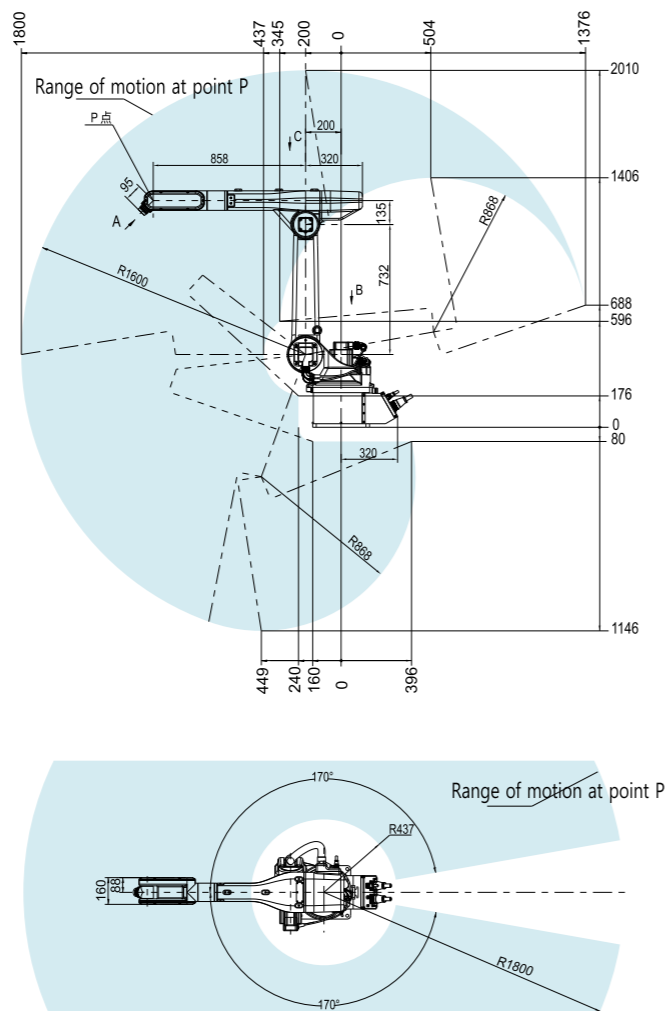
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	6kg	Battery Capacity	2.5 KW		
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V		
	Body Mass	164kg	Brake	all with brake		
	Repeatability	± 0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	1800mm	J3	-85° ~+90°		
	Minimum Reach at P	437 mm	J4	± 360°		
	J1	± 170°	J5	± 120°		
	J2	-160° ~+80°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	138° /s	J4	168° /s		
	J2	138° /s	J5	270° /s		
	J3	223° /s	J6	337° /s		
	Speed	1.5m/s				
allowable moment	J4	15.0 N · m	J5	15.0 N · m	J6	5.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	✓	Main Purpose	handling/palletizing/load and unload/painting	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓			

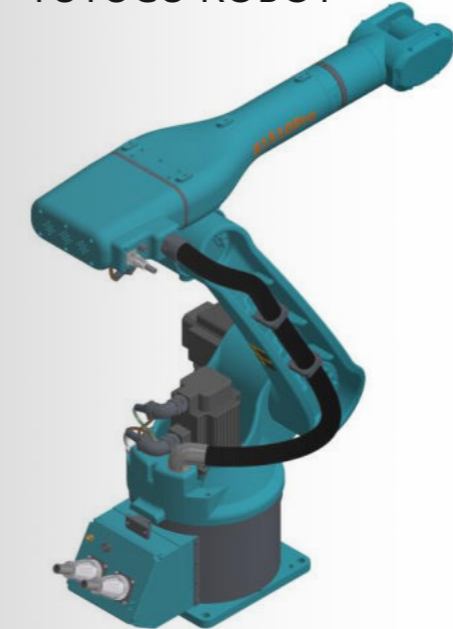
KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW1510A TUTUCU ROBOT



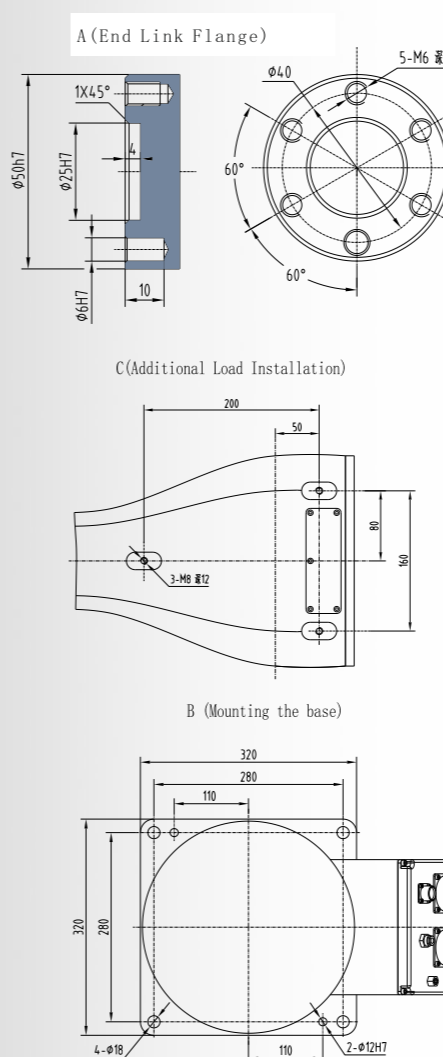
10KG
Yük
Kapasite

1497.8mm
Kol
Boyu

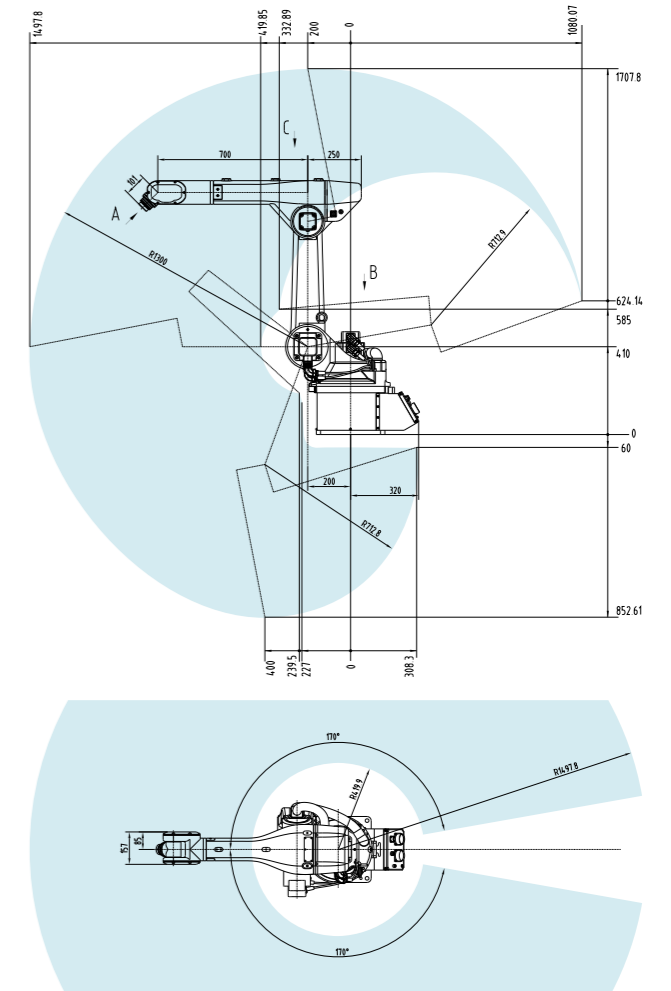
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	10kg	Battery Capacity	2.5 KW		
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V		
	Body Mass	160kg	Brake	all with brake		
	Repeatability	± 0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	1497.8mm	J3	-85° ~+90°		
	Minimum Reach at P	419.9mm	J4	± 360°		
	J1	± 170°	J5	± 120°		
	J2	-160° ~+80°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	148° /s	J4	168° /s		
	J2	148° /s	J5	270° /s		
	J3	173° /s	J6	337° /s		
	Speed	1.5m/s				
allowable moment	J4	20.0 N · m	J5	20.0 N · m	J6	16.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	✓	Main Purpose	handling/palletizing/load and unload/painting	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓			

KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW2010A TUTUCU ROBOT



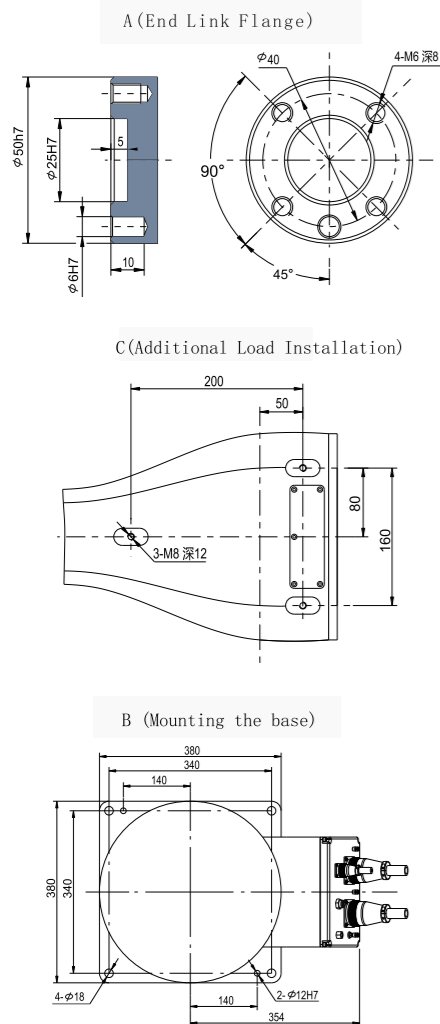
10KG
Yük
Kapasite

2000mm
Kol
Boyu

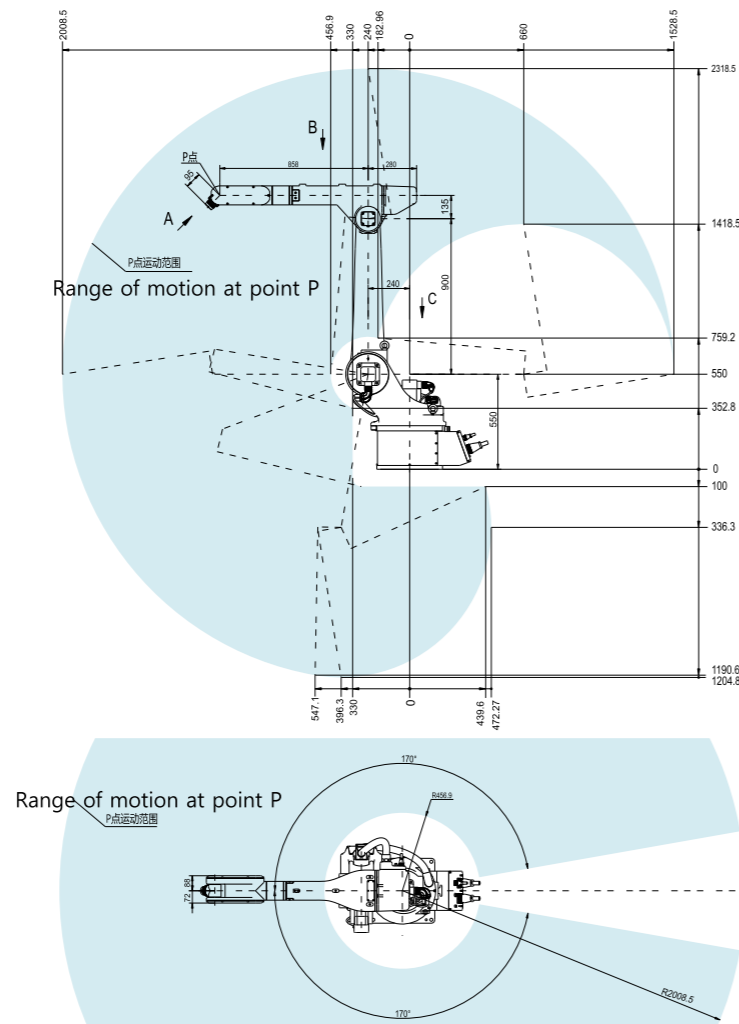
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall
	Specified Load	10kg	Battery Capacity	2.5 KW
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V
	Body Mass	230kg	Brake	all with brake
	Repeatability	± 0.05mm		
Range of Motion	Maximum Reach at P	2000mm	J3	-85° ~+90°
	Minimum Reach at P	457 mm	J4	± 360°
	J1	± 170°	J5	± 120°
	J2	-160° ~+80°	J6	± 360°
Maximum Speed	J1	104° /s	J4	270° /s
	J2	74° /s	J5	337° /s
	J3	223° /s	J6	540° /s
	Speed	1.5m/s		
allowable moment	J4	15.0 N · m	J5	15.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	✓	Main Purpose handling/palletizing/ load and unload/ painting
	change to 5 axis	Isolation Transformer	✓	

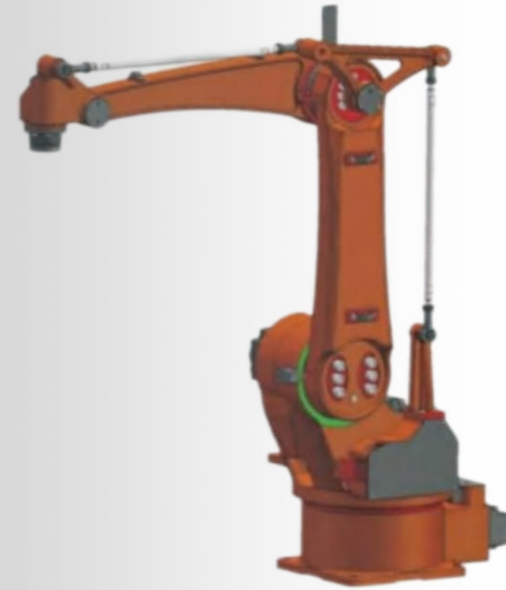
KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW40814 TUTUCU ROBOT



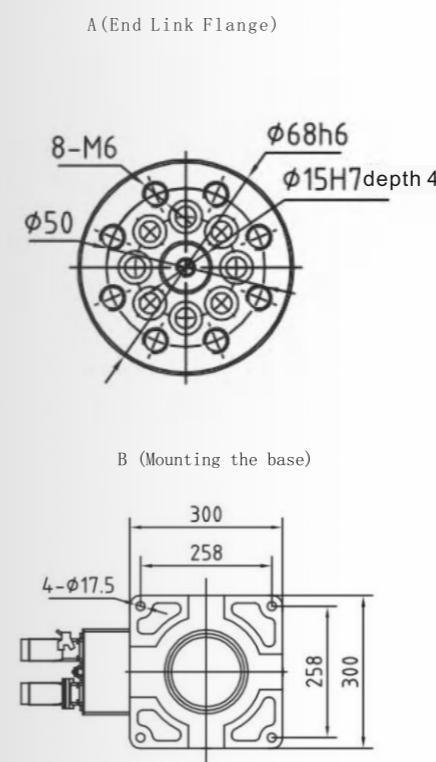
8KG
Yük
Kapasite

1400mm
Kol
Boyu

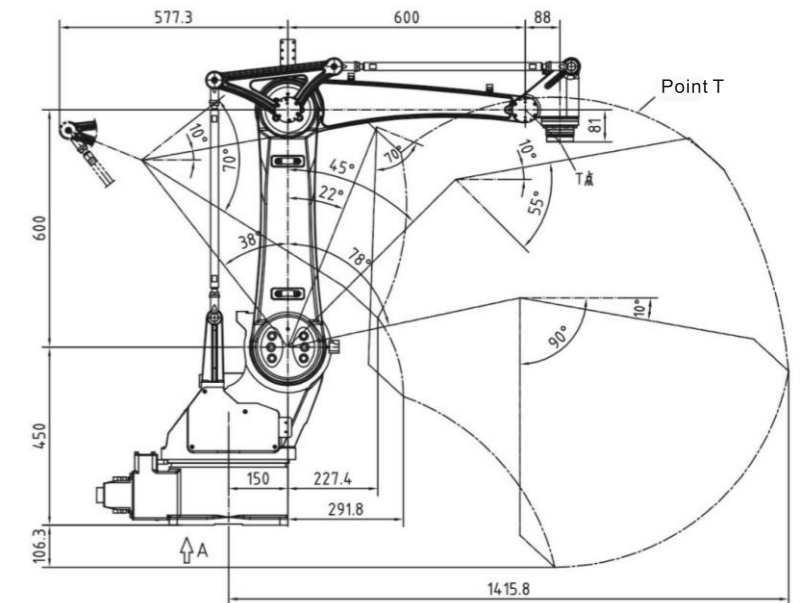
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	4	Installation Method	ground
	Specified Load	8kg	Battery Capacity	2.5 KW
	Humidity	0~50°C		
	Working Environment Temperature	20%~80%RH(no condensation)		
	Repeatability	± 0.08mm		
Range of Motion	J1	± 170°	J3	-9 0° ~+ 1 0°
	J2	-3 8° ~+ 7 8°	J4	± 360°
Maximum Speed	J1	15 0° /s	J3	2 2 5° /s
	J2	1 4 9° /s	J4	3 7 5° /s
Protection Grade	body IP53,wrist Ip54			
			Main Purpose	handling/ palletizing/ load and unload/

KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW42017 TUTUCU ROBOT



20KG
Yük
Kapasite



1770mm
Kol
Boyu

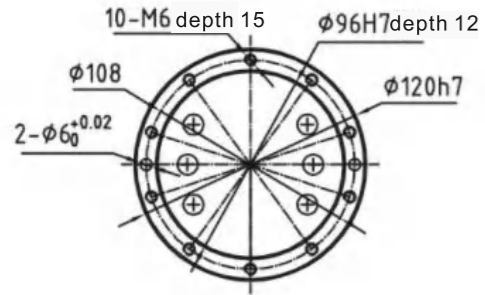
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	4	Installation Method	ground
	Specified Load	20kg	Battery Capacity	3.8 KW
	Humidity	20%~80%RH(no condensation)		
	Working Environment Temperature	0~50°C		
	Repeatability	± 0.08mm		
Range of Motion	J1	± 170°	J3	-90° ~+20°
	J2	-40° ~+85°	J4	± 360°
Maximum Speed	J1	150° /s	J3	150° /s
	J2	149° /s	J4	297.5° /s
Protection Grade	body IP53,wrist Ip54			
Main urpose			handling/ palletizing/ load and unload/	

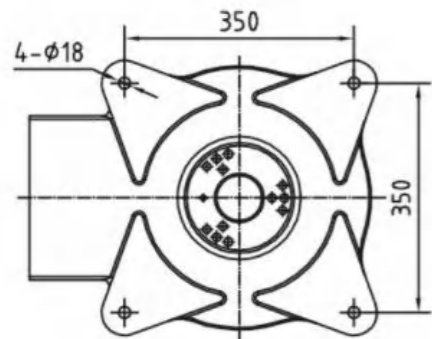


KURULUM MESAFELERİ

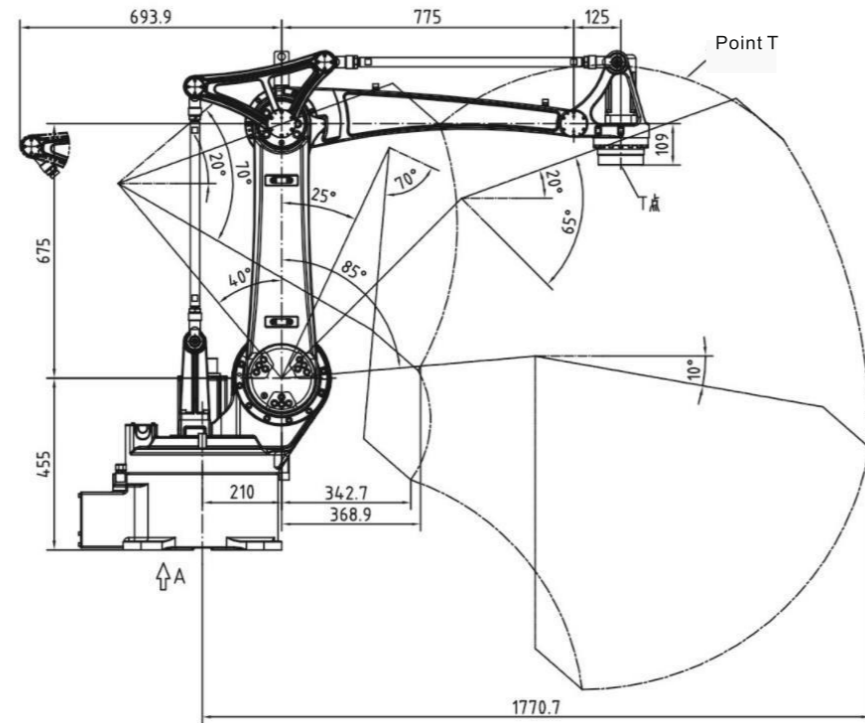
A (End Link Flange)



B (Mounting the base)



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW2560A TUTUCU ROBOT



60KG
Yük
Kapasite



2499mm
Kol
Boyu

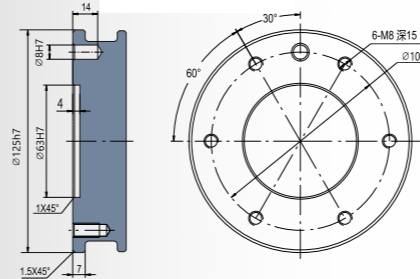
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	60kg	Battery Capacity	9.0KW		
	J3 Additional Load	30kg	Voltage	380V		
	Body Mass	560kg	Brake	all with brake		
	Repeatability	± 0.15mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	2499mm	J3	-85° ~+145°		
	Minimum Reach at P	710mm	J4	± 360°		
	J1	± 170°	J5	± 125°		
	J2	-165° ~+90°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	83° /s	J4	212° /s		
	J2	83° /s	J5	173° /s		
	J3	104° /s	J6	259° /s		
	Speed	1.0m/s				
allowable moment	J4	366.0 N · m	J5	307.0 N · m	J6	167.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	×	Main Purpose	handling/palletizing/ load and unload/	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	×			

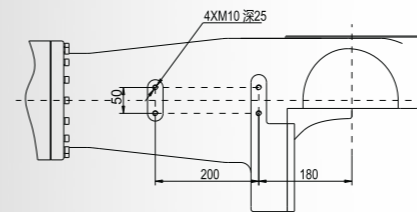


KURULUM MESAFELERİ

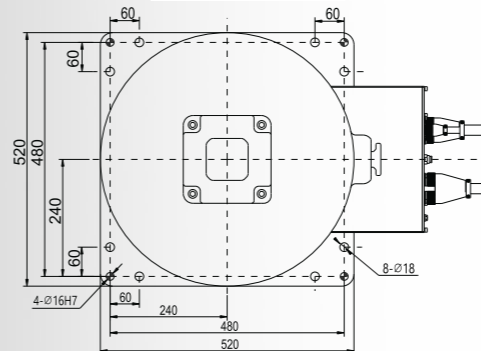
A (End Link Flange)



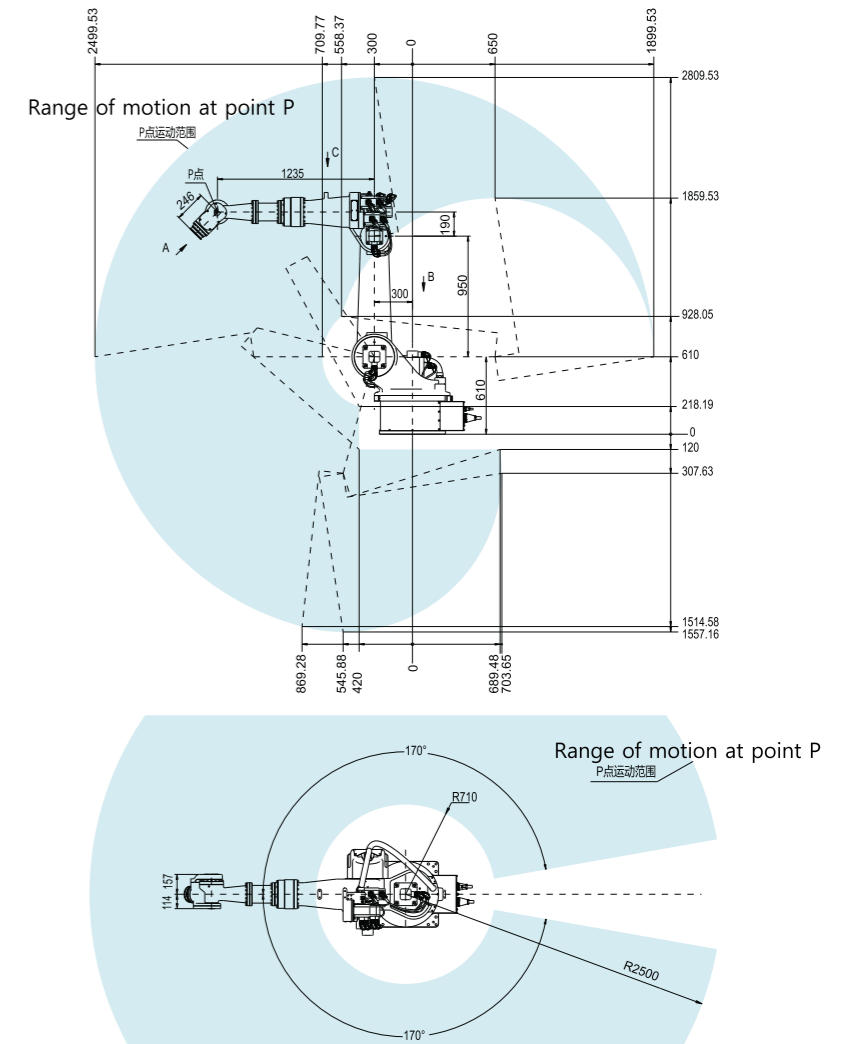
C (Additional Load Installation)



B (Mounting the base)



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW2380A TUTUCU ROBOT



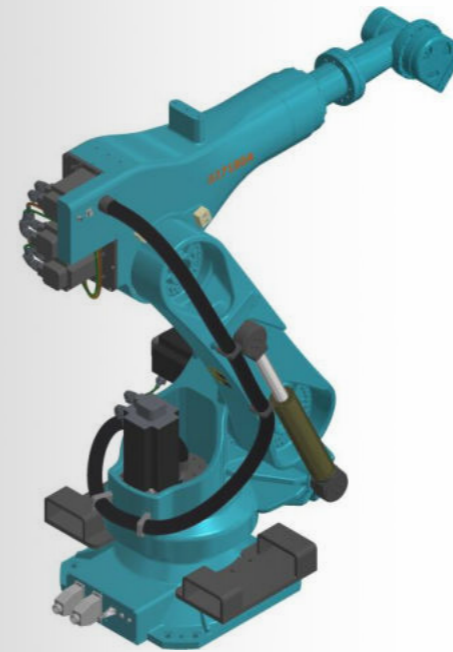
80KG
Yük
Kapasite

2302mm
Kol
Boyuu

TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6		Installation Method	ground/side wall	
	Specified Load	80kg		Battery Capacity	9.0KW	
	J3 Additional Load	30kg		Voltage	380V	
	Body Mass	550kg		Brake	all with brake	
	Repeatability	± 0.15mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	2302mm		J3	-84° ~+145°	
	Minimum Reach at P	603mm		J4	± 360°	
	J1	± 170°		J5	± 125°	
	J2	-165° ~+90°		J6	± 360°	
Maximum Speed	J1	83° /s		J4	212° /s	
	J2	83° /s		J5	173° /s	
	J3	104° /s		J6	259° /s	
	Speed	1.0m/s				
allowable moment	J4	366.0 N·m	J5	307.0 N·m	J6	167.0 N·m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	×	Main Purpose	handling/palletizing/ load and unload/	
	change to 5 axis	Isolation Transformer	×			

NEW27180A TUTUCU ROBOT



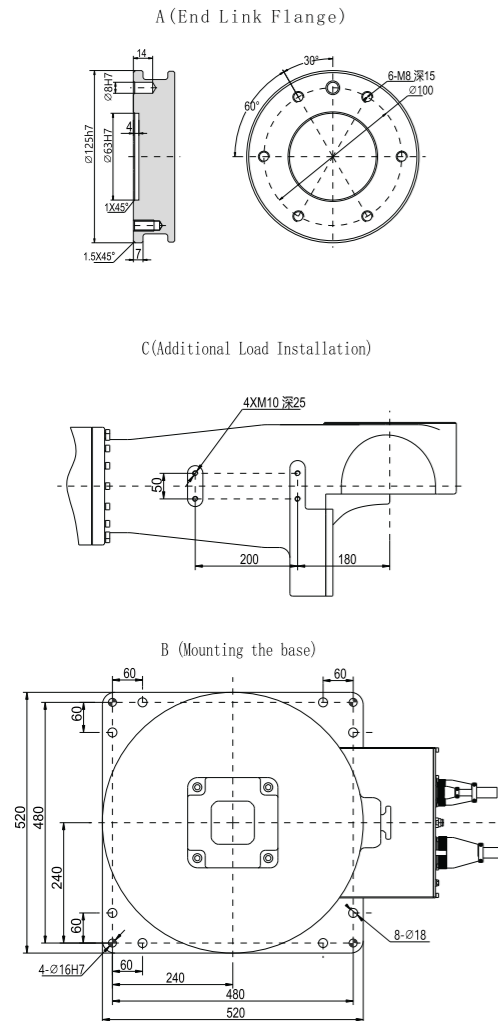
180KG
Yük
Kapasite

2720mm
Kol
Boyuu

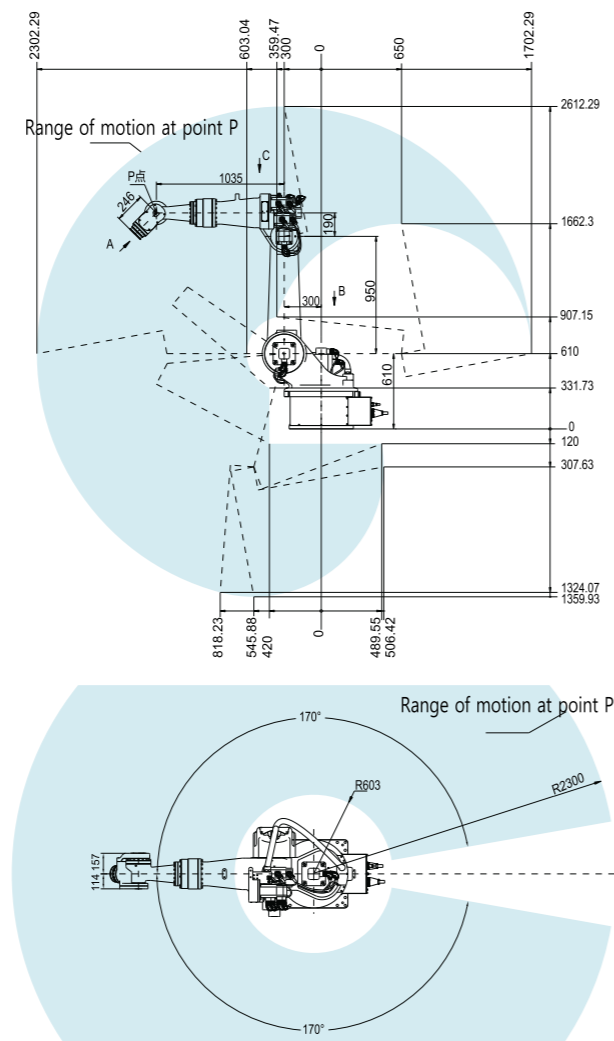
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6		Installation Method	ground	
	Specified Load	180kg		Battery Capacity	14.0KW	
	J3 Additional Load	30kg		Voltage	380V	
	Body Mass	1035kg		Brake	all with brake	
	Repeatability	± 0.15mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	2720mm		J3	-80° ~+110°	
	Minimum Reach at P	738mm		J4	± 360°	
	J1	± 180°		J5	± 120°	
	J2	-93° ~+60°		J6	± 360°	
Maximum Speed	J1	60° /s		J4	136° /s	
	J2	63° /s		J5	148° /s	
	J3	63° /s		J6	200° /s	
	Speed	1.0m/s				
allowable moment	J4	980.0 N·m	J5	784.0 N·m	J6	412.0 N·m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	×	Main Purpose	handling/palletizing/ load and unload/ spot welding	
	change to 5 axis	Isolation Transformer	×			

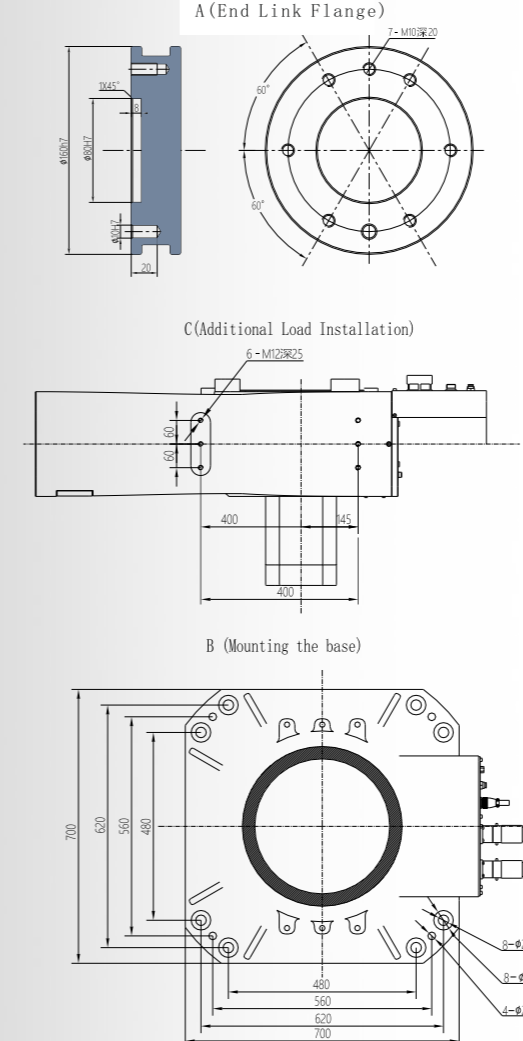
KURULUM MESAFELERİ



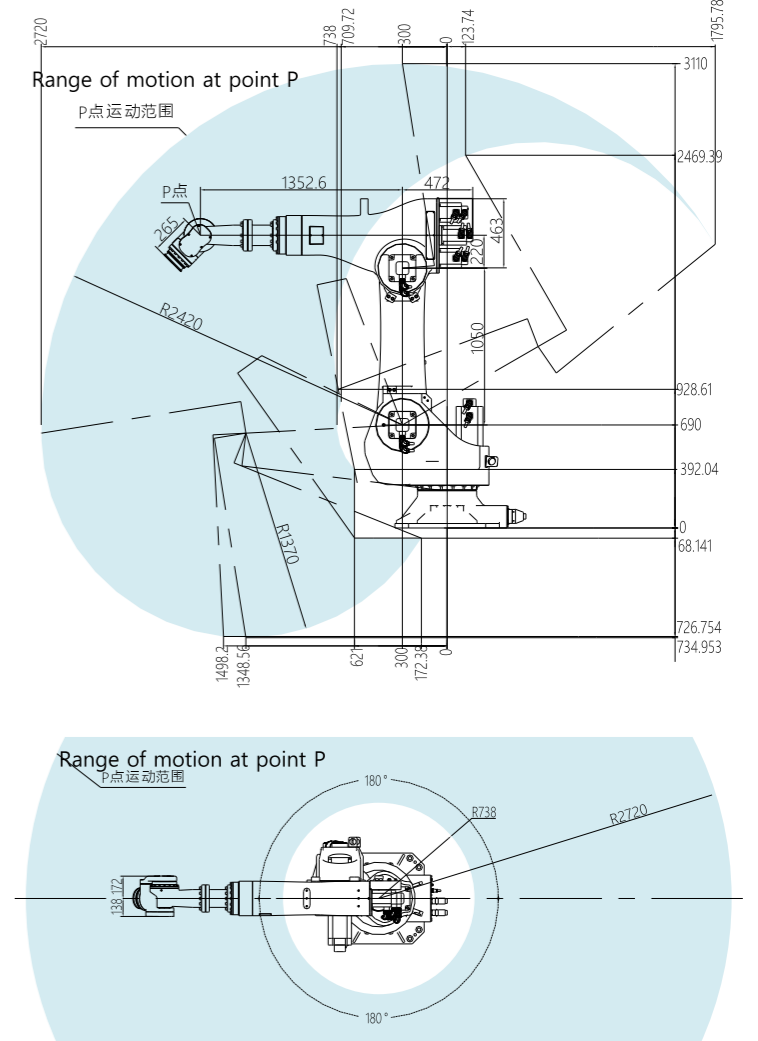
ÇALIŞMA ARALIĞI



KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW25210A

TUTUCU ROBOT



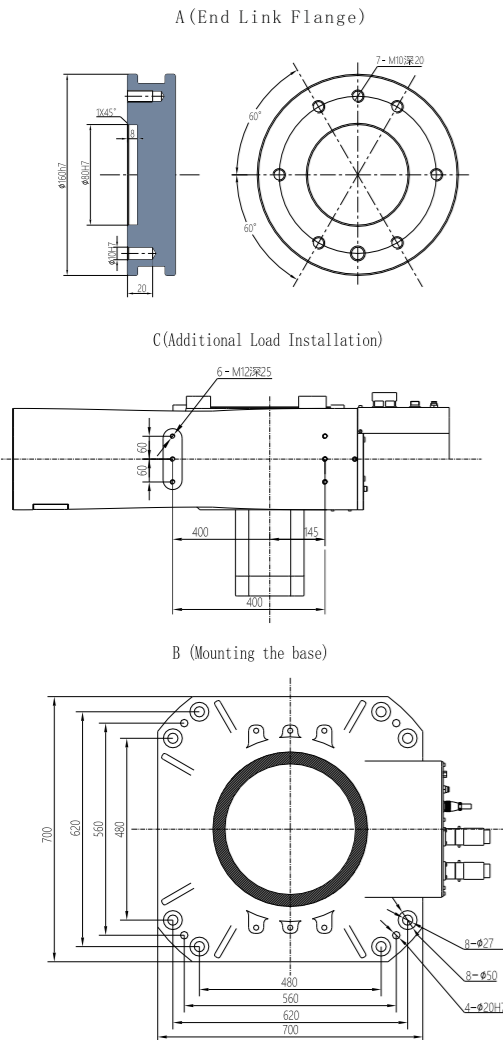
210KG
Yük
Kapasite

2523mm
Kol
Boyu

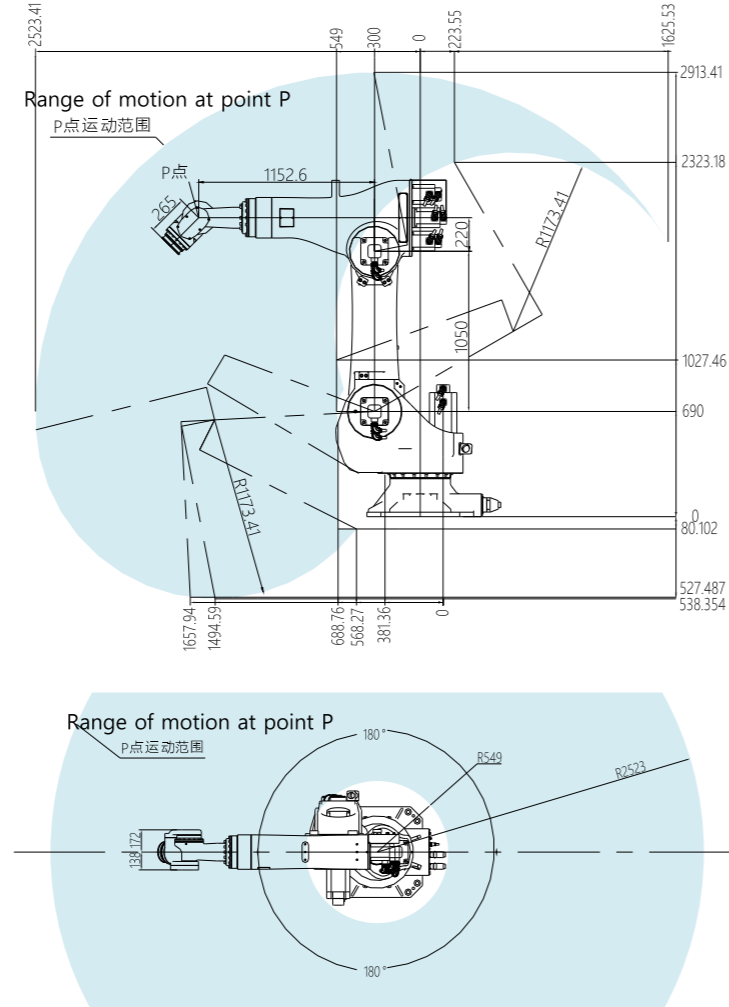
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	groundl		
	Specified Load	210kg	Battery Capacity	14.0KW		
	J3 Additional Load	30kg	Voltage	380V		
	Body Mass	1025kg	Brake	all with brake		
	Repeatability	± 0.15mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	2523mm	J3	-80° ~+110°		
	Minimum Reach at P	549 mm	J4	± 360°		
	J1	± 180°	J5	± 120°		
	J2	-93° ~+60°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	60° /s	J4	136° /s		
	J2	63° /s	J5	148° /s		
	J3	63° /s	J6	200° /s		
	Speed	1.0m/s				
allowable moment	J4	980.0 N · m	J5	784.0 N · m	J6	412.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	×	Main Purpose	handling/palletizing/ load and unload/ spot welding	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	×			

KURULUM MESAFELERİ

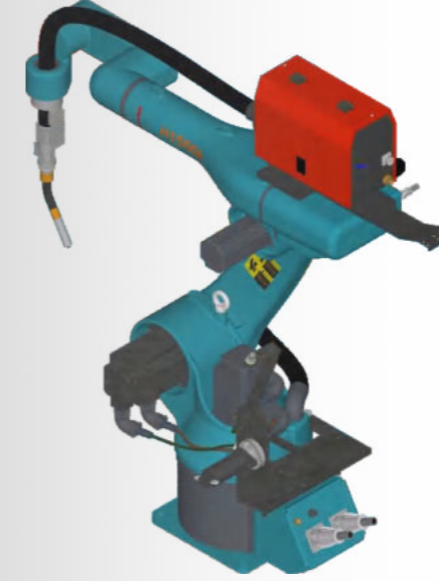


ÇALIŞMA ARALIĞI



1.5m/1.8m/2.0m
Yük kapasitesi 6 eksen kaynak
robotu dahilii kaynak yapısı

YENİ SERİ KAYNAK ROBOTLARI



NEW1506B
Kol Uzunluğu 1.5m



NEW1806B
Kol Uzunluğu 1.8m



NEW2006B
Kol Uzunluğu 2.0m



NEW 1506B
Kol Uzunluğu 1.5m



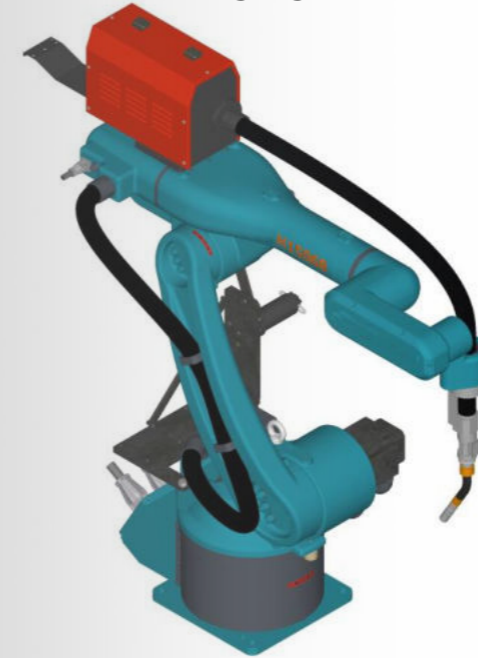
NEW 2006B
Kol Uzunluğu 2.0m

YENİ SERİ KAYNAK ROBOTLARI



Teknik Parametreler

	NEW1506B	NEW1806B	NEW2006B	
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	6	6
	Specified Load	6 Kg	6 Kg	6 Kg
	J3 Additional Load	12 Kg	12 Kg	12 Kg
	Repeatability	± 0.05mm	± 0.05mm	± 0.05mm
	Body Mass	164Kg	162Kg	约232Kg
	Installation Method	ground/side wall	ground/side wall	ground/side wall
	Battery Capacity	2.5 KW	2.5 KW	2.5 KW
	Voltage	380V	380V	380V
	Brake	J2、3、4、5 with brake	J2、3、4、5 with brake	J2、3、4、5 with brake
	Range of Motion	Maximum Reach at P	1551 mm	1797 mm
Minimum Reach at P		455 mm	437 mm	457 mm
J1		± 170°	± 170°	± 170°
J2		-160° ~ +80°	-160° ~ +80°	-160° ~ +80°
J3		-85° ~ +90°	-85° ~ +90°	-85° ~ +90°
J4		± 360°	± 360°	± 360°
J5		± 360°	± 360°	± 360°
Maximum Speed	J1	138° /s	138° /s	104° /s
	J2	138° /s	138° /s	74° /s
	J3	223° /s	223° /s	223° /s
	J4	270° /s	270° /s	270° /s
	J5	337° /s	337° /s	337° /s
	J6	1070° /s	1070° /s	1070° /s
	Speed	1.5 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s
Allowable Moment	J4	15.0 N·m	15.0 N·m	15.0 N·m
	J5	15.0 N·m	15.0 N·m	15.0 N·m
	J6	4.3 N·m	4.3 N·m	4.3 N·m
Other	End Flange	hollow	hollow	hollow
	Suitable for Welding Gun	built-in	built-in	built-in
	Welding Gun Line Length	1.2 m	1.35 m	1.35 m
	Change to 5 Axis	✓	✓	✓
	Custom Upside Down Switch	✓	✓	✓
	Isolation Transformer	✓	✓	✓
	Main Purpose	welding	welding	welding

NEW1506B
KAYNAK ROBOT

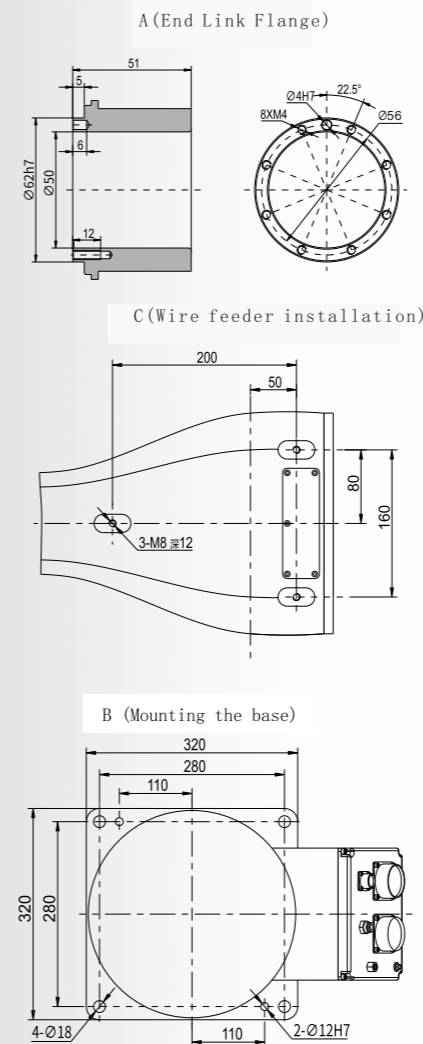
6KG
Yük
Kapasite

1500mm
Kol
Boyu

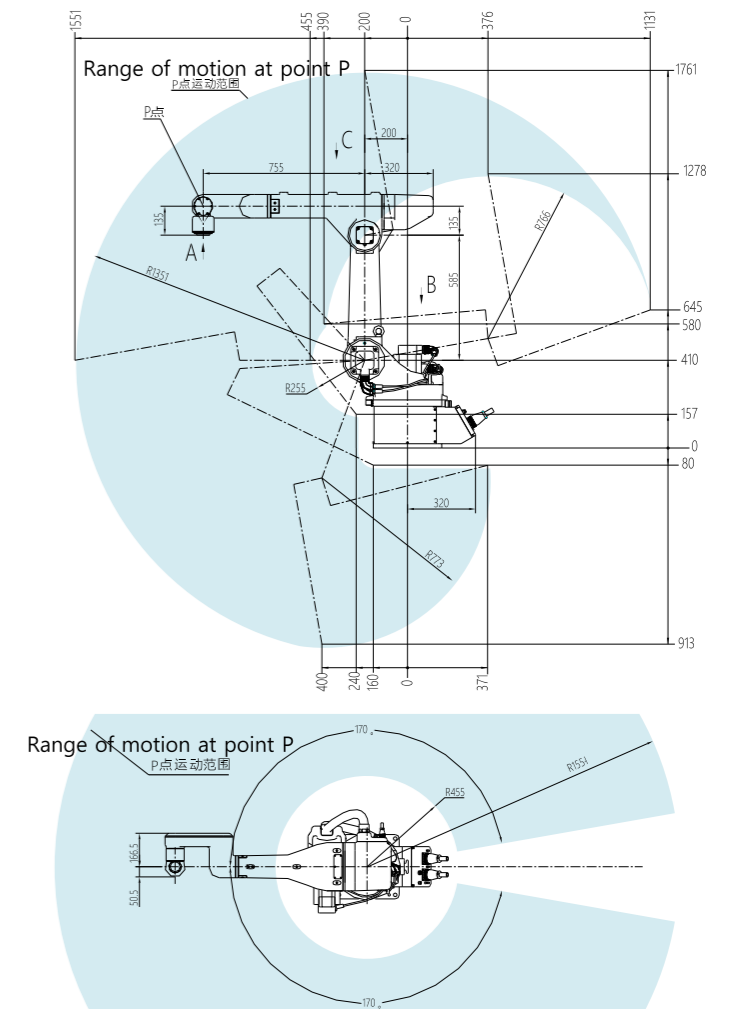
TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	6kg	Battery Capacity	2.5KW		
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V		
	Body Mass	164kg	Brake	J2、3、4、5 with brake		
	Repeatability	± 0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	1551 mm	J3	-85° ~ +90°		
	Minimum Reach at P	455 mm	J4	± 360°		
	J1	± 170°	J5	± 360°		
	J2	-160° ~ +80°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	138° /s	J4	270° /s		
	J2	138° /s	J5	337° /s		
	J3	223° /s	J6	1070° /s		
	Speed	1.5m/s	Main Purpose	welding		
allowable moment	J4	15.0 N·m	J5	15.0 N·m	J6	4.3 N·m
End Flange	hollow	Custom Gantry Mount	✓	Suitable for welding gun	built-in	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓	Welding gun line length	1.2m	

KURULUM MESAFELERİ

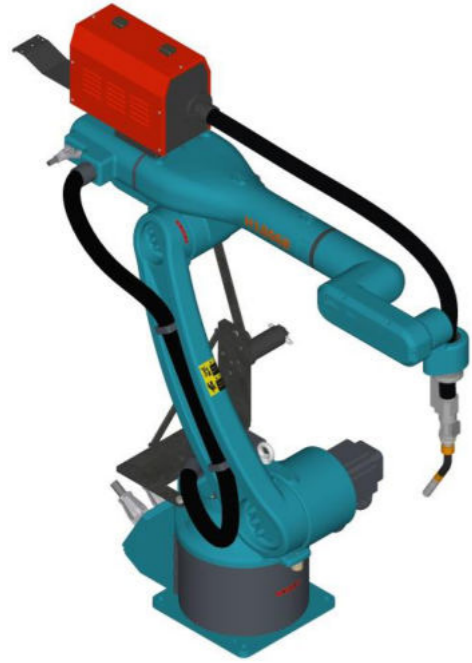


ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW1806B

KAYNAK ROBOT



6KG
Yük
Kapasite

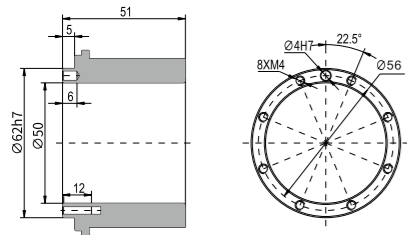
1800mm
Kol
Boyu

TEKNİK DETAYLAR

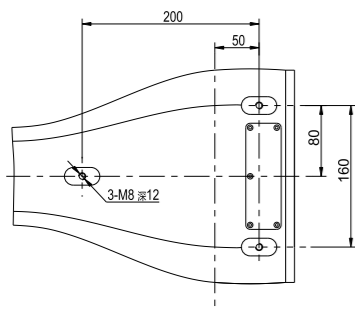
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	6kg	Battery Capacity	2.5KW		
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V		
	Body Mass	162kg	Brake	JJ2、3、4、5with brake		
	Repeatability	±0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	1797 mm	J3	-85° ~+90°		
	Minimum Reach at P	437 mm	J4	±360°		
	J1	±170°	J5	±360°		
	J2	-160° ~+80°	J6	±360°		
Maximum Speed	J1	138° /s	J4	270° /s		
	J2	138° /s	J5	337° /s		
	J3	223° /s	J6	1070° /s		
	Speed	1.5m/s	Main Purpose	welding		
allowable moment	J4	15.0 N·m	J5	15.0 N·m	J6	4.3 N·m
End Flange	hollow	Custom Gantry Mount	✓ Suitable for welding gun	built-in		
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓	Welding gun line length	1.35m	

KURULUM MESAFELERİ

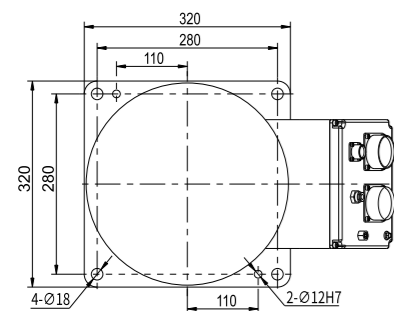
A (End Link Flange)



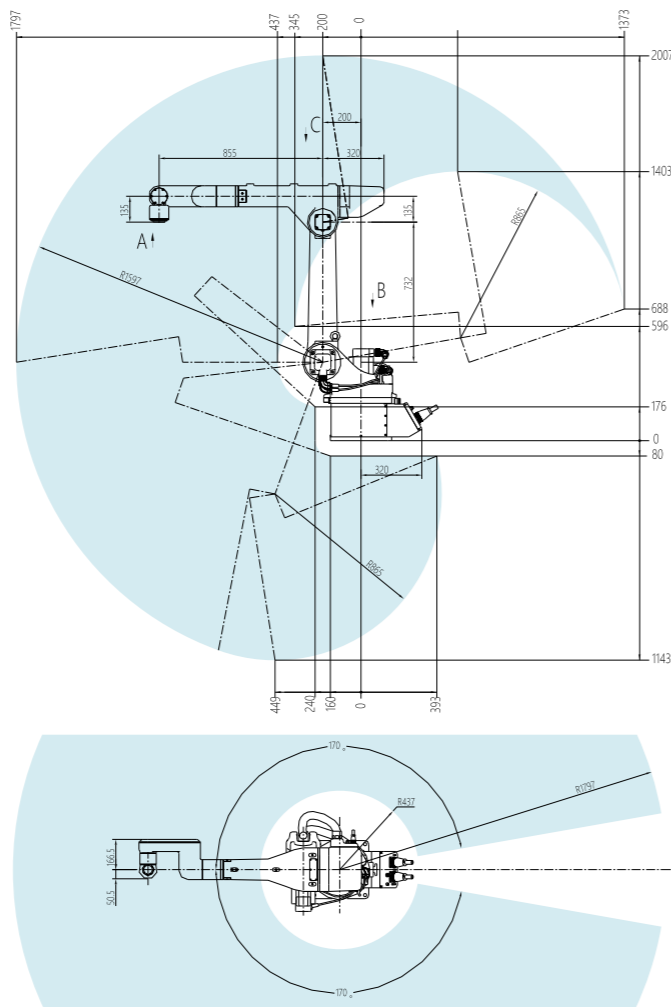
C (Wire feeder installation)



B (Mounting the base)



ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW2006B

KAYNAK ROBOT



6KG
Yük
Kapasite

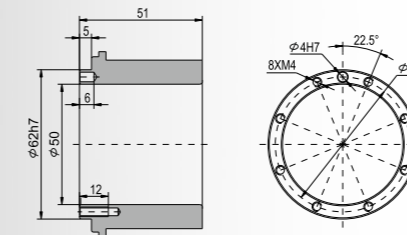
2000mm
Kol
Boyu

TEKNİK DETAYLAR

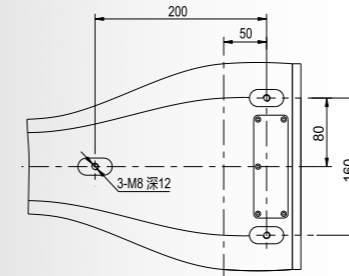
Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/side wall		
	Specified Load	6kg	Battery Capacity	2.5KW		
	J3 Additional Load	12kg	Voltage	380V		
	Body Mass	232kg	Brake	J2、3、4、5with brake		
	Repeatability	±0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	2005mm	J3	-85° ~+90°		
	Minimum Reach at P	457 mm	J4	±360°		
	J1)	±170°	J5	±360°		
	J2	-160° ~+80°	J6	±360°		
Maximum Speed	J1	104° /s	J4	270° /s		
	J2	74° /s	J5	337° /s		
	J3	223° /s	J6	1070° /s		
	Speed	1.5m/s	Main Purpose	welding		
allowable moment	J4	15.0 N·m	J5	15.0 N·m	J6	4.3 N·m
End Flange	hollow	Custom Gantry Mount	✓ Suitable for welding gun	built-in		
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓	Welding gun line length	1.35m	

KURULUM MESAFELERİ

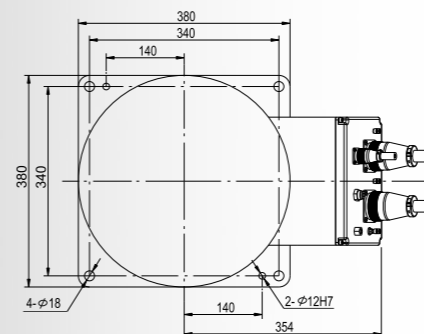
A (End Link Flange)



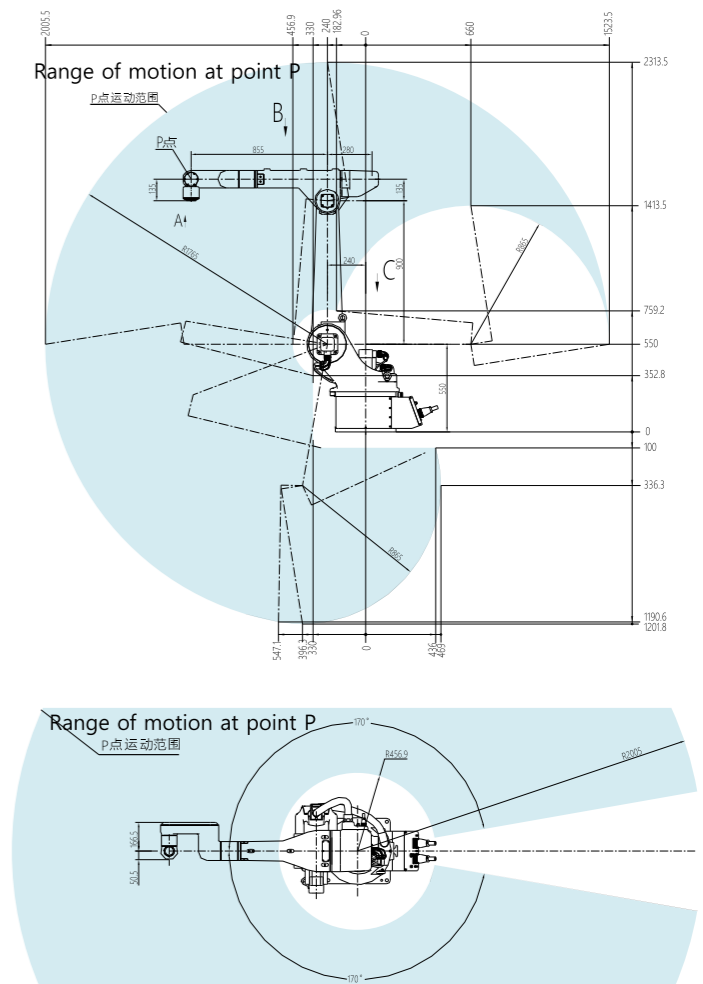
C (Wire feeder installation)



B (Mounting the base)

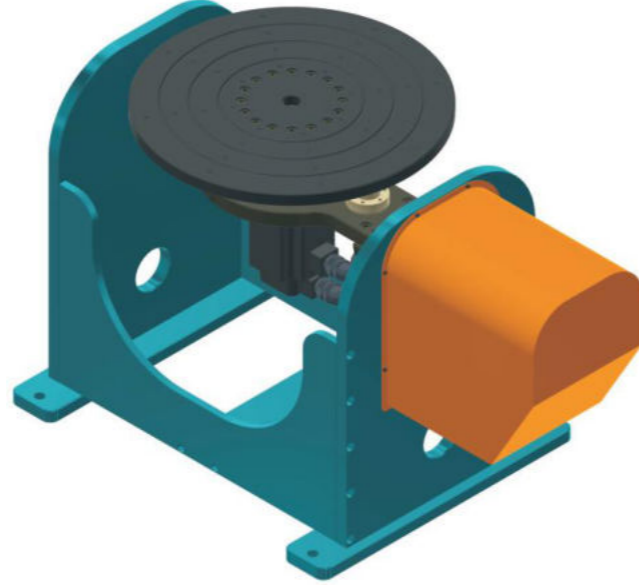


ÇALIŞMA ARALIĞI



NEW-PT-200/500

Çift eksenli servo motorlu platform tipi fikstür



ÜRÜN TANITIMI

Çift eksenli servo konumlayıcı, esas olarak kaynaklı bir entegre çerçeve, bir döner platform, bir AC servo motor, bir RV hassas redüktör, bir döner destek, bir iletken mekanizma, bir koruyucu kalkan ve bir elektrik kontrol sisteminden oluşur.

Tüm çerçeve yüksek kaliteli profillerle kaynaklanmıştır. Tavlama ve gerilim azaltma işleminden sonra, anahtar konumların işlenmesinde ve kullanılmasında yüksek hassasiyet sağlayabilen profesyonel işleme ile işlenir. Yüzey, güzel ve zarif olan pas önleyici boya ile püskürtülür ve renk müşteri gereksinimlerine göre özelleştirilebilir.

Döner platform, yüksek kaliteli profil çelikten yapılmıştır ve profesyonel işleme ile işlenmiştir ve yüzey, kurulum ve konumlandırma takımları için standart dişli deliklerle işlenmiştir ve karartılmıştır ve paslanmaya karşı korumalıdır.

Güç mekanizması olarak AC servo motor ve RV redüktörü seçmek, dönme kararlılığı, konumlandırma doğruluğu, uzun hizmet ömrü ve düşük arıza oranı sağlayabilir.

İletken mekanizma, iyi bir iletken etki gösterebilen iletken mekanizma olarak piriç kullanılır.

İletken taban, servo motoru, robotu ve kaynak güç kaynağını etkili bir şekilde koruyabilen genel yalıtımı benimser.

Elektrik kontrol sistemi, istikrarlı performans ve düşük arıza oranı ile konumlandırıcıya kontrol etmek için Japonya'nın Mitsubishi PLC'sini kullanır.

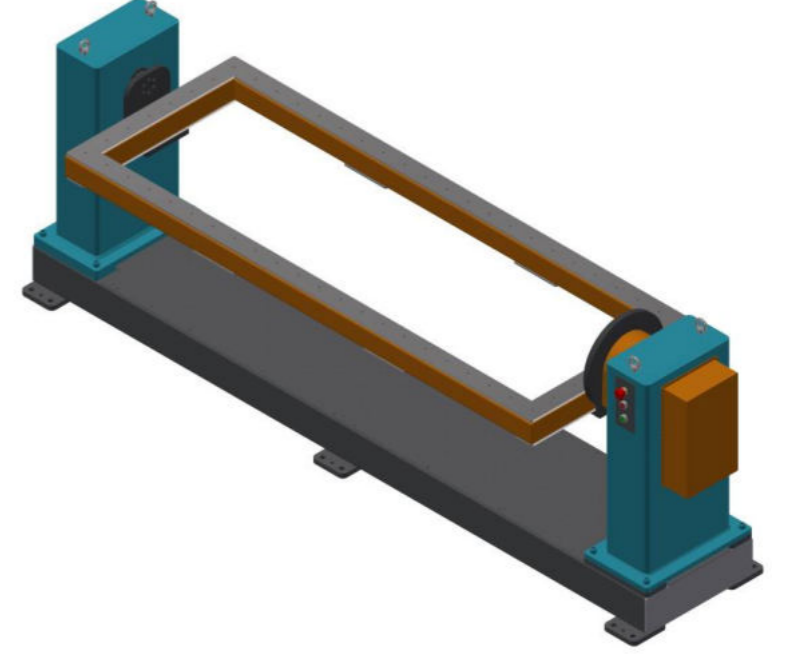
TEKNİK DETAYLARI

	NEW-PT-200	NEW-PT-200K	NEW-PT-500
specified load	200kg	200kg	500kg
Standard radius of gyration	R400	R400	R400
The first axis flip angle	±90°	±90°	±90°
Second axis rotation angle	±360°	±360°	±360°
Rated turning speed of the first axis	123° /S	123° /S	56° /S
Rated rotation speed of the second axis	99° /S	137° /S	93° /S
Repeatability	±0.05°C	±0.05°C	±0.05°C
Dimensions of the positioner	1080×600×660mm	1080×600×660mm	1130×600×706mm
Standard two-axis rotary table	φ550mm	φ550mm	φ550mm
Through hole size	/	φ48mm	/
The height of the center of rotation of one axis	510mm	510mm	550mm
Power supply conditions	200V ±10% 50Hz	200V ±10% 50Hz	200V ±10% 50Hz
Insulation class	H	H	H
Equipment net weight	300kg	300kg	330kg

Açıklama: İkinci mil ekseninin yarıçapı R300MM aralığındadır.

NEW-ZW

Ana kuyruk kutusu tipi tek eksenli servo fikstür.



ÜRÜN TANITIMI

Tek eksenli servo konumlayıcı, temel olarak entegre sabit bir taban, döner bir mesnet ve kutusu, kaynaklı bir konumlayıcı, bir AC servo motor, bir RV hassas redüktör, bir iletken mekanizma ve bir koruyucu kapaktan oluşur.

Sabit taban, yüksek kaliteli profillerle kaynaklanmıştır. Stresi azaltmak için tavlamadan sonra, yüksek işleme hassasiyetini ve anahtar konumlarının kullanımlarını sabitleyen profesyonel işleme ile işlenir. Yüzey, güzel ve zarif olan pas önleyici boya ile püskürtülür ve renk müşteri gereksinimlerine göre özelleştirilebilir.

Döner mesnet ve kuyruk kutusu, uzun süreli dayanıklılık ve stabilite sağlayabilen kaynak tavlama ve profesyonel işleme sonrası yüksek kaliteli kesitli çelikten yapılmıştır.

Kaynak yer değiştirme çerçevesi, yüksek kaliteli profillerle kaynaklanır. Tavlamadan sonra, kullanım yüzeylerinin düzgünlüğünü ve kendi stabilitesini sağlamak için profesyonel işleme yapılır. Üst yüzey, müşterilerin konumlandırma araçlarını kurması ve düzeltmesi için uygun olan standart aralıklı dişli deliklerle işlenir.

Güç mekanizması olarak AC servo motor ve RV redüktörü seçmek, dönme kararlılığı, konumlandırma doğruluğu, uzun hizmet ömrü ve düşük arıza oranı sağlayabilir.

TEKNİK DETAYLARI

	NEW-ZW-416	NEW-ZW-422	NEW-ZW-425
specified load	400kg	400kg	400kg
Standard radius of gyration	R600mm	R600mm	R600mm
Maximum flip angle	±360°	±360°	±360°
Rated flip speed	99° /S	99° /S	99° /S
Repeatability	±0.05°C	±0.05°C	±0.05°C
Dimensions of displacement frame	1600×800×80mm	2200×800×80mm	2500×800×80mm
Outline dimension of positioner	2350×620×1250mm	2950×620×1250mm	3250×620×1250mm
Spindle turntable	φ360mm	φ360mm	φ360mm
The height of the center of rotation of one axis	845mm	845mm	845mm
Insulation class	H	H	H
Equipment net weight	560kg	約 600kg	640kg

Açıklama: Nominal yük, mil eksenini R400 yarıçapı içindedir.

NEW-ZZ-200/500

Tek eksenli dönüğe sahip servo fikstür.



ÜRÜN TANITIMI

Tek eksenli servo konumlayıcı, temel olarak entegre sabit bir taban, dönen bir mesnet ve kutusu, kaynaklı bir konumlayıcı, bir AC servo motor, bir RV hassas redüktör, bir iletken mekanizma ve bir koruyucu kapaktan ve bir elektrik kontrol sisteminden oluşur.

Sabit taban, yüksek kaliteli profillerle kaynaklanmıştır. Tavlama ve gerilim giderme işleminden sonra, kilit konumların işlenmesini ve kullanım doğruluğunu sağlamak için profesyonel işleme ile işlenir. Yüzey, güzel ve zarif olan pas önleyici boya ile püskürtülür ve renk müşteri gereksinimlerine göre özelleştirilebilir.

Döner mesnet, uzun süreli dayanıklılık ve stabilite sağlayabilen kaynak, tavlama ve profesyonel işleme sonrası yüksek kaliteli çelikten yapılmıştır. Kaynak yer değiştirme çerçevesi, yüksek kaliteli profillerle kaynaklanır. Tavlama sonrası, kullanım yüzeylerinin düzgünlüğünü ve kendi stabilitesini sağlamak için profesyonel işleme yapılır. Üst yüzey, müşterilerin konumlandırma araçlarını kurması ve düzeltmesi için uygun olan standart aralıklı dişli deliklerle işlenir.

Güç mekanizması olarak AC servo motor ve RV redüktörü seçmek, dönme kararlılığı, konumlandırma doğruluğu, uzun hizmet ömrü ve düşük arıza oranı sağlayabilir.

İletken mekanizma, iyi bir iletken etki gösterebilen iletken mekanizma olarak piriç kullanılır.

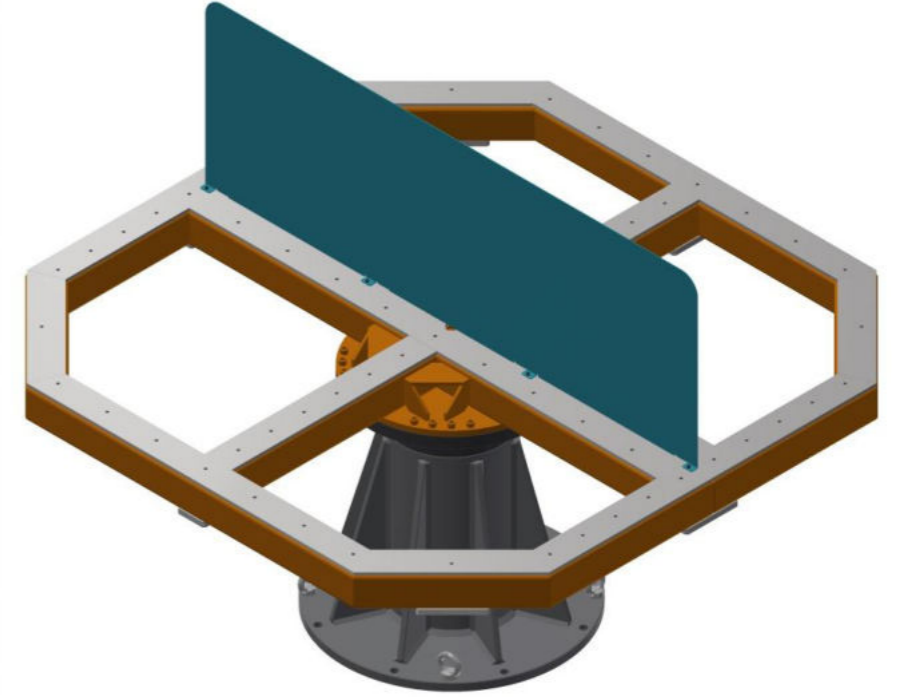
TEKNİK DETAYLARI

	NEW-ZZ-200	NEW-ZZ-200K	NEW-ZZ-500
specified load	200kg	200kg	500kg
Standard radius of gyration	R600mm	R600mm	R600mm
Maximum swivel angle	± 360°	± 360°	± 360°
Rated rotation speed	99° /S	153° /S	56° /S
Repeatability	± 0.05°C	± 0.05°C	± 0.05°C
Outline dimension of positioner	1050 × 620 × 1050mm	1050 × 620 × 1050mm	1200 × 750 × 1200mm
Spindle turntable	φ 360mm	φ 400mm	φ 400mm
Working plate size	/	φ 40mm	/
The height of the center of rotation of one axis	850mm	850mm	900mm
Insulation class	H	H	H
Equipment net weight	200kg	200kg	260kg

Açıklama: Mil eksenli R300mm yarıçapı içindedir ve ağırlık merkezi flanştan 300mm'ye eşit veya daha azdır.

NEW-SP1-416

Tek eksenli yatay dönüğe sahip servo fikstür.



ÜRÜN TANITIMI

Tek eksenli yatay döner servo konumlayıcı, esas olarak kaynaklı bir entegre çerçeve, bir döner konum çerçevesi, bir AC servo motor, bir RV hassas redüktör, bir iletken mekanizma ve bir koruyucu kapaktan oluşur.

Tüm çerçeve yüksek kaliteli profillerle kaynaklanmıştır. Tavlama ve gerilim azaltma işleminden sonra, anahtar konumların işlenmesinde ve kullanılmasında yüksek hassasiyet sağlayabilen profesyonel işleme ile işlenir. Yüzey, güzel ve zarif olan pas önleyici boya ile püskürtülür ve renk müşteri gereksinimlerine göre özelleştirilebilir.

Döner vites çerçevesi, profesyonel işleme ile kaynaklandıktan ve şekillendirildikten sonra yüksek kaliteli profil çelikten yapılmıştır. Yüzey, kurulum ve konumlandırma takımları için standart dişli deliklerle işlenmiştir ve boyalı ve paslanmaya karşı korumalıdır.

Güç mekanizması olarak AC servo motor ve RV redüktörü seçmek, dönme kararlılığı, konumlandırma doğruluğu, uzun hizmet ömrü ve düşük arıza oranı sağlayabilir.

İletken mekanizma, iyi bir iletken etki gösterebilen iletken mekanizma olarak piriç kullanılır.

TEKNİK DETAYLARI

	NEW-SP1-416
specified load	400KG (single frame200KG)
Spindle standard turning radius	R1200mm
Rotation angle	± 180°
Rated rotation speed	55° /S
Repeatability	± 0.05°C
Outline dimensions of displacement frame	(1600 × 800 × 80mm) × 2
Dimensions of the positioner	1600 × 1600 × 1250mm
Positioner working table height	750mm
Power supply conditions	200V ± 10% 50HZ
Insulation class	H
Equipment net weight	490kg

NEW1550B

TAŞLAMA ROBOTU



50KG
Yük
Kapasite

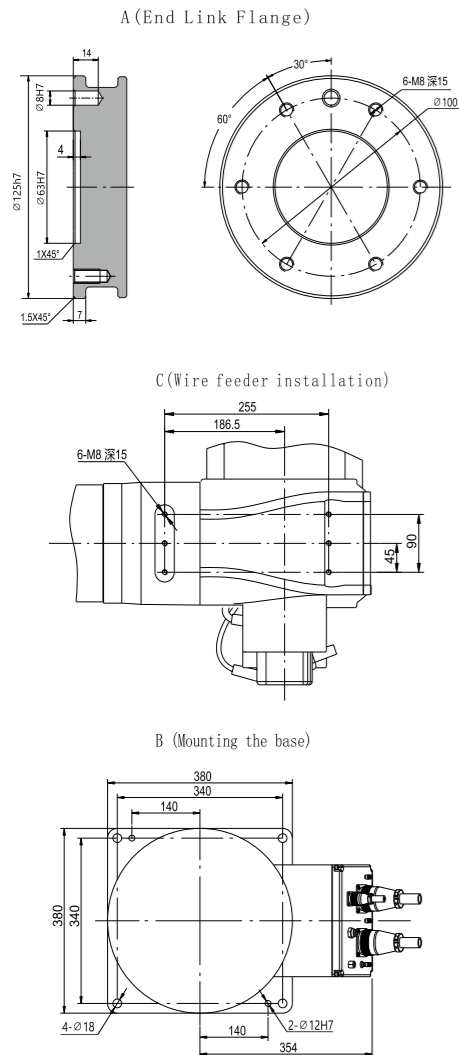


1507mm
Kol
Boyu

TEKNİK DETAYLAR

Basic Parameters	Degrees of Freedom	6	Installation Method	ground/wall/gantry		
	Specified Load	50kg	Battery Capacity	4.5KW		
	J3 Additional Load	20kg	Voltage	380V		
	Body Mass	300kg	Brake	all with brake		
	Repeatability	± 0.05mm				
Range of Motion	Maximum Reach at P	1507mm	J3	-84° ~+90°		
	Minimum Reach at P	460mm	J4	± 360°		
	J1	± 180°	J5	± 125°		
	J2	-160° ~+90°	J6	± 360°		
Maximum Speed	J1	122° /s	J4	300° /s		
	J2	93° /s	J5	223° /s		
	J3	138° /s	J6	333° /s		
	Speed	1.2m/s				
allowable moment	J4	227.0 N · m	J5	167.0 N · m	J6	167.0 N · m
End Flange	solid	Custom Gantry Mount	✓	Main Purpose	handling/palletizing/ load and unload/ deburring/grinding	
change to 5 axis	✓	Isolation Transformer	✓			

KURULUM MESAFELERİ



ÇALIŞMA ARALIĞI

